# PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11) Publication number:

10-076439

(43) Date of publication of application: 24.03.1998

(51)Int.CI.

B23Q 3/08 H01L 21/304 H01L 21/68

(21)Application number: 08-230735

30.08.1996

(71)Applicant: SONY CORP

(72)Inventor: SATO SHUZO

**OTORII SUGURU** 

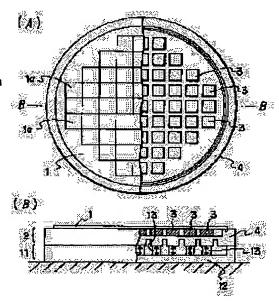
## (54) THIN PLATE HOLDING DEVICE

### (57) Abstract:

(22)Date of filing:

PROBLEM TO BE SOLVED: To improve uniformity of height within a surface on the surface of a semiconductor wafer.

SOLUTION: A device comprises a chuck table 2 having plural blocks of vacuum suction stages 3 disposed on an elastic vacuum stage base 4, and a fine displacement adjusting table 11 having plural fine displacement adjusting units 13 disposed on a fine displacement adjusting base 12 which are provided to correspond to the respective vacuum suction stages 3 to vertically move separately from each other for pushing the stage base 4 from the back surface.



#### **LEGAL STATUS**

[Date of request for examination]

[Date of sending the examiner's decision of rejection

[Kind of final disposal of application other than the examiner's decision of rejection or application converted registration]

[Date of final disposal for application]

[Patent number]

[Date of registration]

[Number of appeal against examiner's decision of rejection]

[Date of requesting appeal against examiner's decision of rejection]

## (19)日本国特許庁(JP)

# (12) 公開特許公報(A)

(11)特許出願公開番号

# 特開平10-76439

(43)公開日 平成10年(1998) 3月24日

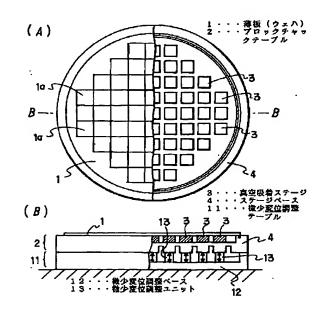
(51) Int.Cl. <sup>6</sup>	識別記号	庁内整理番号	FΙ			技術表示箇所
B 2 3 Q 3/08			B 2 3 Q	3/08	1	A
H01L 21/304	321		H01L 2	1/304	321F	H
21/68			2	21/68	J	P
			審査請求	未請求	請求項の数4	OL (全 8 頁)
(21)出願番号	<b>特顯平8-230735</b>		(71)出願人	(71) 出題人 000002185		
				ソニー	朱式会社	
(22)出顧日 平成8年(1996)8月30日		月30日		東京都品	品川区北品川6~	<b>丁目7番35号</b>
			(72)発明者	佐藤	多三	
				東京都出		丁目7番35号 ソニ
			(72)発明者	大鳥居	英	
				東京都是		丁目7番35号 ソニ
			(74)代理人	弁理士	尾川 秀昭	

#### (54) 【発明の名称】 薄板保持装置

## (57)【要約】

【課題】 半導体ウェハ1の表面の面内の高さの均一性を高める。

【解決手段】 複数のブロック状真空吸着ステージ3を弾性のあるステージベース4上に配設したチャックテーブル2と、上記各真空吸着ステージ3に対応して設けられ、互いに独立して上下動して上記ステージベース3を裏面から押す複数の微少変位調整ユニット13を微少変位調整ベース12上に配設した微少変位調整テーブル11と、を有する。



【特許請求の範囲】

【請求項1】 複数のブロック状の真空吸着ステージを 弾性のあるステージベース上に配設したチャックテーブ ルと、

上記各真空吸着ステージに対応して設けられ、互いに独 立して高さを変化せしめられて上記ステージベースを裏 面から押す複数の微少変位調整ユニットを微少変位調整 ベース上に配設した微少変位調整テーブルと、

を有することを特徴とする薄板保持装置

あって、

真空吸着ステージが上記ウェハの各チップとなる領域と 対応して設けられていることを特徴とする請求項1記載 の薄板保持装置

【請求項3】 ステージベースの表面周縁部に純水を噴 出する純水微量噴出溝が形成されてなることを特徴とす る請求項1又は2記載の薄板保持装置

【請求項4】 ステージベースに温度調整用水を流す温 度調整用水路が形成されてなることを特徴とする請求項 1、2又は3記載の薄板保持装置

【発明の詳細な説明】

[0001]

【発明の属する技術分野】本発明は、薄板保持装置、特 に薄板、例えば半導体ウェハ等をその表面の凹凸を矯正 して真空吸着保持することができる薄板保持装置に関す

[0002]

【従来の技術】CMP(化学的機械的研磨)等の加工を する場合におけるウェハチャックの方法として下記のよ うなものがある。

【0003】第1に図13に示すように、テーブルとウ ェハとの間に発泡ポリウレタンやスウェードのような緩 衝材をバッキング材として入れて、押しつけて吸着する 方法がある。

【0004】第2に、図14(A)乃至(C)に示すよ うに、溝、孔或いは多孔質材を通じてウェハを真空吸着 する方法がある。尚、この方法において、バッキング材 を併用する場合がある。

【0005】第3に、図15に示すように、テーブルを 加熱してワックスでウェハを接着する方法がある。

【0006】第4に、図16に示すように、極微量の 水、オイル等を、ラッピング等により表面を滑らかにし たテーブルとウェハとの間に介在させて、リンキングに より接着する方法がある。

[0007]

【発明が解決しようとする課題】ところで、上述した従 来のウェハチャック方法には下記のような問題がある。 先ず、図13に示す第1の方法には、バッキング材の材 質ムラや、給水量ムラ等によりウェハを均一な条件で保 持することができなくなるという問題がある。そして、

ウェハを保持する確固たる基準になる面というものがな いという重大な問題がある。

【0008】次に、図14に示す第2の方法には、ゴミ による影響を受け易いという問題がある。

【0009】次に、図15に示す第3の方法には、自動 化が困難で、タクトが長く、且つワックスの厚さムラが 大きいという重大な問題がある。

【0010】そして、図16に示す第4の方法には、自 動化が困難で、接着強度が弱く、且つ接着強度、接着状 【請求項2】 半導体ウェハを保持する薄板保持装置で 10 態がウェハの裏面状態に大きく左右されるという問題が

> 【0011】そして、上述した各方法に共通して存在す る問題として、ウェハを裏面を基準として保持するた め、ウェハ表面を加工に適する平坦な面にすることが難 しいという問題がある。即ち、上述した各方法はいずれ も変形しないテーブル上にチャッキングをするものなの で、ウェハを裏面基準で保持することになり、ウェハの 厚さムラや、デバイス製造プロセスによる厚さの変化等 があると、それが加工面側にそのまま誤差要因となって 20 残ることになる。

【0012】特に、CMPにおいて、均一性を重視する 場合、ウェハ表面の高さのバラツキが実効加工圧力を変 化させ、髙いところが多く加工されてしまうことにな る。そのため、CMP加工の均一性をより高めることに 限界がある。特に、ウェハの大口径化に伴いウェハ表面 の高さのバラツキは更に大きくなることが考えられるの で、その大口径化に対応して従来の装置を単純に拡大す るだけでは加工精度を維持することすらできないと考え られる。

【0013】本発明はこのような問題点を解決すべく為 されたものであり、薄板、例えば半導体ウェハの表面の 面内の高さの均一性を高めることを目的とする。

[0014]

30

【課題を解決するための手段】本発明薄板保持装置は、 複数のブロック状真空吸着ステージを弾性のあるステー ジベース上に配設したチャックテーブルと、上記各真空 吸着ステージに対応して設けられ、互いに独立して高さ が変化して上記ステージベースを裏面から押す複数の微 少変位調整ユニットを微少変位調整ベース上に配設した 40 微少変位調整テーブルと、を有することを特徴とする。 【0015】従って、本発明薄板保持装置によれば、複 数のブロック状真空吸着ステージ上に一枚の薄板、例え ば半導体ウェハを真空吸着し、その表面の高さを、微少 変位調整ユニット単位で上下させることにより、チャッ クテーブル及び真空吸着ステージを介してステージの大 きさ単位で変化させることができ、延いては薄板、例え ぱウェハの表面の高さの面内均一性を高めることができ

[0016]

【発明の実施の形態】以下、本発明を図示実施の形態に 50

従って詳細に説明する。

【0017】図1(A)、(B)は本発明薄板保持装置の第1の実施の形態の概略を示すもので、(A)は平面図、(B)は(A)のB-B線視断面図である。図面において、1は保持される薄板たる半導体ウェハで、1 aはその1チップ分の領域を示す。2はブロックチャックテーブルで、各チップ1aに対応して設けられた複数のブロック状真空吸着ステージ3、3、・・・をステージベース4上に配設してなる。

【0018】上記各ブロック状真空吸着ステージ3は図 102(A)、(B)に示すように、吸着用真空溝5及びそれに連通する真空吸引孔6を有し、外部から受ける負圧によりウェハ1の自己と対応する部分を裏面から真空吸引する。この吸着用真空溝5は、図2(B)に示すように加工圧力と真空吸引を受けた場合において真空吸着によるウェハ変形量と、加工圧力を受けたときの変形量を合わせても必要な平面度が維持できるような幅(ビッチ)を有している。

【0019】上記ステージベース4はウェハ1のチップ 1 aのバターンに合わせて格子状の溝が裏面に形成され 20 ており、図3に示すように、後述する微少変位調整ユニ ット (13) の高さの変化に応じて弾性変形できるよう にされている。これは、ウェハ1の元来持つ厚さのパラ ツキに加えて、種々のデバイス製造プロセスを経ること によりできるCMP前のウェハ1の厚さバラツキの状態 がTTV[ウェハ全体の厚さバラツキ 図4(A)参 照] が例えば直径8インチウェハで約5μmという大き なものであったとしても、LTV[ウェハ内の任意の位 置にある大きさ内の厚さバラツキ 図4(B)参照 例 えば直径8インチウェハの20×20mmの大きさのな 30 かで約0.8μm] は所望の小さな値にすることができ るように、ステージベース4を、各チップ1 aと略同じ 大きさの各部分からなるブロックを連続させたものとな るように構成し、チップ1aと略同じ大きさを単位とし て高さ調節が可能なるようにするためである。尚、WA RP(反り)「ウェハをフリーにしたときの全体の高さ のバラツキ 図4(C)参照 例えば8インチウェハで 約70μm] は真空吸着により、剛体と考えられるステ ージ3、3、・・・に直接チャックされるため、その真 空吸着の時点で補正される。

【0020】該ステージベース4は金属、例えばSUS 系ステンレス或いは鉄系の鋼材等からなり、後述する微少変位調整ユニット(13)の高さの変化に応じてその高さが変化できるのに必要な弾性を有する。半導体ウェハ1の表面の高さを数μm或いは0.数μmというような極めて微少な大きさ変化させるための変位を伝達するものとして要求される弾性を有するものには上述した金属が好適である。

【0021】図5はブロックチャックテーブル2の外周 緑部の概略を示す断面図で、同図に示すように、ステー 50 4

ジベース4の表面外周縁部に純水微量噴出溝7を有し、 該溝7へは純水供給孔8を通じて外部から極微量の純水 を供給できるようになっている。このようにすることに より半導体ウェハ1とステージベース4との間の隙間を 極微量の純水が通って排出されるようにできる。そし て、これにより、ウェハ1を真空吸着するための真空度 を高めたときにエアーの流れによってゴミやスラリー等 の異物が流入してステージ3上に付着することを防止す ることができる。図6(A)、(B)はステージベース 4に形成された温度調整用水路の各別の形成例を示す断 面図及び縮小平面図である。(A)は排出型温度調整用 水路9を有する例を示し、(B)は循環型温度調整用水 路10を有する例を示す。

【0022】とのように、ステージベース4に水路9或いは10を形成し、そとに温度調整された水を常に流すととにより、加工による発熱やモーターからの熱による変形を抑止することができる。

【0023】11 [図1(B)参照] はブロックチャッ クテーブル2の下側に位置してれを支える微少変位調整 テーブルで、剛性の強い材料、例えばセラミクスからな る微少変位調整ベース12と、該ベース12上に配設さ れた複数の微少変位調整ユニット13からなる。該ユニ ット13はそれぞれ各真空吸着ステージ3と対応したと ころに設けられており、独立してその高さを調整すると とができる。図7(A)、(B)は微少変位調整ユニッ トの各別の例を示すもので、(A)は2枚の剛体からな るクサビ状の板14、15をその傾斜面どうし合せるよ うに重ね、ネジ16等により下側の板14を傾斜方向に 沿って一方の側に或いはその反対側に移動させることに より上側の板15の高さを高くしたり低くしたりするよ ろにした例を示し、(B)は圧電素子17を用い、それ に加える電圧によりその高さを変化させるようにした例 を示す。

【0024】図8は微少変位調整ユニット13の固定方法の一例を示す断面図であり、ベース4に形成した孔部18にステージ3の中央部の下部を通し、ネジ19によりユニット13をステージ3と固定している。

【0025】このような薄板保持装置によれば、複数のブロック状真空吸着ステージ3上に一枚の半導体ウェハ1を真空吸着し、その表面の高さを、各微少変位調整ユニット13毎に独立して高さを変化させることにより、ステージベース4及び真空吸着ステージ3を介してステージ3毎に変化させることができる。従って、ウェハ1の表面の高さの面内均一性を高めることができる。

【0026】ここで、半導体ウェハ1に対するCMPについて8インチウェハを例として考察する。そして、8インチウェハの標準的な規格とシリコン物性を下記の表1に示す。

[0027]

【表1】

外径 D	ø 200±0.5 ■■		
厚さ t	725115 gm		
厚さパラッキ	TTV 5 pn以下 LTV 0.8 pm以下: 20×20 nm内		
€9 W	70 # DF		
ヤング率 B	1.73 x 10 <sup>6</sup> kgf / cm <sup>2</sup>		
ボアソン比 L	0.262		

【0028】半導体プロセスにおける平坦化に対しては、通常、ウェハ表面の凹凸をデザインルール(線幅)以下にすることが要求されると一般的に言われている。これは、パターンを露光するステッパの焦点深度から来るプロセスマージンを考慮したためであり、例えば $0.25\,\mu$ mルールの場合、ウェハ表面の凹凸は約 $\pm\,0.1\,\mu$ m、即ち $\pm\,1\,0\,0$ n m以下程度が要求される。

【0029】CMPにおいて要求されるグローバル平坦 化もまさにその通りである。その研磨加工において、装 20 置側の機械精度が限りなく0に近づけることができても 上記表1に示したようにウェハの元来持つ厚さバラツキ、特にTTV[図4(A)参照]の影響はボリッシングの特性を考慮したとしてもウェハ内の面内均一性の誤差として残留するものと考えられる。以下に、その実例を示す。

【0030】ポリッシングにおいては、被研磨材表面の 凸部は凹部に比較して加工圧力が高く、加工による除去 速度が速い為、選択的に凸部を除去することができると される。従って、ローカルには加工前の被研磨材表面の 凹凸に対して段差の緩和が進行するわけであるが、TT Vに相当するような大きなうねりに対しても選択的に作 用する為、これが面内均一性の誤差となって現れると考 えられる。

【0031】通常、CMPにはポリウレタン等の弾性体を研磨パッドとして用いる為、ポリッシングの特性上機 械精度がそのまま被研磨材表面に転写されることはない が、ある程度それが緩和した形で現れる。

【0032】例えば、図9に示すように、TTVが5μm、LTV[図4(B)参照]が0.8μm、段差(パ 40

ターン)が $1\mu$ mのウェハを加工する場合を例とする。そして、CMPによりこの段差 $1\mu$ mを除去( $0.1\mu$ m程度にする。)することを目的とする。この場合、仮に切削や研削で機械精度を裏面基準で転写したとすると、低いところにあるチップAの段差が $0.1\mu$ mになった時には高いところにあるチップBは $-5.9\mu$ mの除去加工が行われることになり、均一性どころか形状として下地までがなくなることになってしまう。

[0033] 従って、ウレタン等のバッドによるボリッシングによってTTVの5μmを残したまま段差1μmを除去するわけであるが、実際には5μmもの高さの差があると、チップAの除去量がチップBの除去量よりも数%~数十%大きくなるのが現状である。ウェハ全面のチップを1μmの除去で段差0.1μmにするためには、除去量の均一性は±5%以下にする必要があることがわかる。

【0034】以上をまとめると、直径8インチで1μm程度のパターン段差のあるTTV5μm程度のウェハを裏面基準でポリッシングすると、段差の除去及びLTV0.8μmの無視はできるが、TTV5μmによりチップAとチップBの除去量に数%~数十%の均一性の誤差が出るのである。

【0035】上述の結果から、 $TTV05\mu$ mをLTV00.  $8\mu$ m程度以下に小さくすることができれば、CMPにより全面均一に $1\mu$ mの段差を $0.1\mu$ m程度に除去することができることが分かる。

【0036】従って、ダイレクトに裏面をチェックして TTV5 $\mu$ mを裏面基準で $0.8\mu$ m以下に補正できれば、CMP用の薄板保持装置として最適であると考えられる。そして、図示した本発明薄板保持装置によれば、それが可能になるのである。次に、吸着用真空溝の溝幅について図10を参照しながら考察する。通常考えられる加工条件内では、加工圧力 $P_1=0.5\times10^5$  N/mm²、真空圧 $P_1=1.0\times10^5$  N/mm² 程度である。このとき、表1に示したシリコンウェハを両端支持した場合の変化量 $\delta$  (表面のたわみ量)の計算結果は下記の数式数1の通りである。

[0037]

【数1】

7

$$\delta \max = \frac{5 \text{ W } 1^4}{384 \text{ E I}}$$

W:単位長さ当たり荷重 (P<sub>1</sub> と P<sub>2</sub> の和 ) [N/n<sup>2</sup>]

1:支持間の長さ

1:断面2次モーメント

$$\{ \mathbf{n}^4 \} \cdot \mathbf{I} = \frac{1}{12} \, \mathbf{bh}^2$$

b: 単位長さb: ウェハ 厚さ

【0038】上記数式数1に各値を代入すると、下記の数式数2が得られる。

[0039]

【数2】

$$\delta \max = 0.356 \times 10^{-6} \times I^{+} (mm)$$

\*【0.04.0】そして、 $\delta_{max}$ を0.8以下にするためには下記の数式数3の条件を満たす必要がある。

【0041】 【数3】

I ≤ 6.89 mm

【0042】即ち、6.89mm以下の溝幅であれば加 工中にLTV以上のうねりを発生しない。

【0043】以上のととから、薄板保持装置によれば、 微少変位調整ユニットによりチップの大きさ毎に高さを 調整できるととからTTVを補正することができるの で、面内均一性の向上を図り、機械精度転写性の向上を 図ることができ、ゴミ等による加工段差の低減を図ることができる。また、トータルプロセスとしては、他のプロセスマージンが拡大し、投入するウェハの精度仕様を 緩和し、コストダウン(投入ウェハの精度仕様の緩和、 ウェハの大口径化の許容等による)を図ることができる。

【0044】また、薄板保持装置の微少変位調整テーブルは、面調整の自動化を可能にし、実際のウェハバターンに合わせた設計も可能にする。

【0045】図11(A)、(B)は薄板保持装置のブロックチャックテーブルのうちの丸型のものを示すもので、(A)は平面図、(B)は(A)のB-B線視断面 40図である。図12(A)、(B)は薄板保持装置のブロックチャックテーブルのうちの角型のものを示すもので、(A)は平面図、(B)は(A)のB-B線視断面図である。とのように、本発明は種々の態様で実施することができる。

[0046]

【発明の効果】本発明薄板保持装置によれば、複数のブロック状真空吸着ステージ上に一枚の薄板、例えば半導体ウェハを真空吸着し、その表面の高さを、各微少変位 調整フェットを上下させるととにより チャックテーブ

ル及び真空吸着ステージを介して各ステージ毎に変化させることができ、延いては薄板、例えばウェハの表面の 高さの面内均一性を高めることができる。

【図面の簡単な説明】

【図1】(A)、(B)は本発明薄板保持装置の第1の 実施の形態の概略を示すもので、(A)は平面図、

(B)は(A)のB-B線視断面図である。

とができる。また、トータルプロセスとしては、他のブ 30 【図2】(A)、(B)は真空チャックステージ及び半ロセスマージンが拡大し、投入するウェハの精度仕様を 緩和し、コストダウン(投入ウェハの精度仕様の緩和、 態を示し、(B)は加工圧力と真空吸引を受けた時の状ウェハの大口径化の許容等による)を図ることができ 態を示す。

【図3】微少変位調整ユニットによるブロックチャックテーブル (のステージベース) の変形を示す断面図である。

【図4】 (A) 乃至 (C) はTTV、LTV及びWAR Pの説明図である。

【図5】ブロックチャックテーブルの外周縁部の概略を 0 示す断面図である。

【図6】(A)、(B)はステージベース4に形成された温度調整用水路の各別の形成例を示す断面図及び縮小平面図である。

【図7】(A)、(B)は微少変位調整ユニットの各別の例を示す図である。

【図8】微少変位調整ユニットの一つの固定例を示す断面図である。

【図9】CMPについての考察にあたり例としたウェハの形状を示す図である。

調整ユニットを上下させることにより、チャックテーブ 50 【図10】吸着用真空溝の溝幅についての考察に際して

\*

参照する図である。

【図11】(A)、(B)は薄板保持装置のブロックチャックテーブルのうちの丸型のものを示すもので、

(A) は平面図、(B) は(A) のB - B線視断面図である。

【図12】(A)、(B)は薄板保持装置のブロックチャックテーブルのうちの角型のものを示すもので、

(A)は平面図、(B)は(A)のB-B線視断面図である。

【図13】 CMPに際しウェハをチャックする方法の第 10 1の従来例を示す図である。

【図14】CMPに際しウェハをチャックする方法の第\*

\*2の従来例を示す図である。

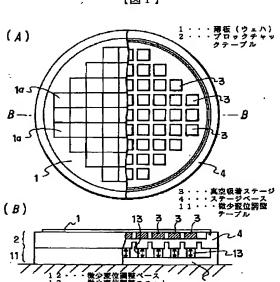
【図15】CMPに際しウェハをチャックする方法の第 3の従来例を示す図である。

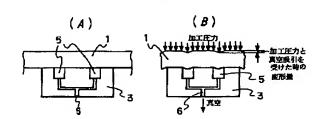
【図16】CMPに際しウェハをチャックする方法の第4の従来例を示す図である。

## 【符号の説明】

1・・・薄板(半導体ウェハ)、2・・・ブロックチャックテーブル、3・・・真空チャックステージ、4・・・ステージベース、7・・・純水微量噴出溝、9、10・・・温度調整用水路、11・・・微少変位調整テーブル、12・・・微少変位調整ベース、13・・・微少変位調整ユニット。

【図1】

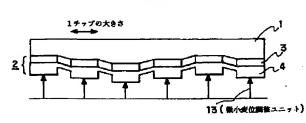




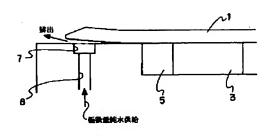
[図2]

【図4】

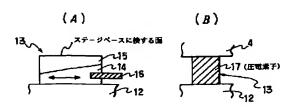
【図3】



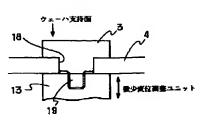
【図5】

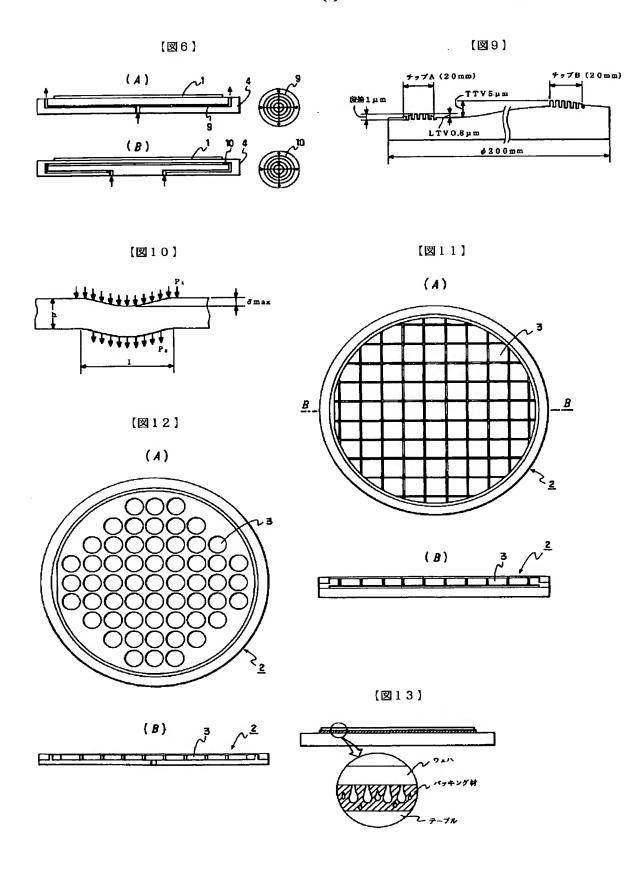


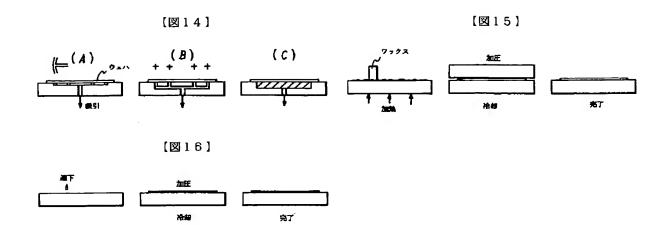
[図7]



【図8】







# This Page is Inserted by IFW Indexing and Scanning Operations and is not part of the Official Record

# **BEST AVAILABLE IMAGES**

Defective images within this document are accurate representations of the original documents submitted by the applicant.

Defects in the images include but are not limited to the items checked:
BLACK BORDERS
☐ IMAGE CUT OFF AT TOP, BOTTOM OR SIDES
☐ FADED TEXT OR DRAWING
☐ BLURRED OR ILLEGIBLE TEXT OR DRAWING
☐ SKEWED/SLANTED IMAGES
☐ COLOR OR BLACK AND WHITE PHOTOGRAPHS
☐ GRAY SCALE DOCUMENTS
☐ LINES OR MARKS ON ORIGINAL DOCUMENT
☐ REFERENCE(S) OR EXHIBIT(S) SUBMITTED ARE POOR QUALITY
OTHER.

# IMAGES ARE BEST AVAILABLE COPY.

As rescanning these documents will not correct the image problems checked, please do not report these problems to the IFW Image Problem Mailbox.